

## ‘25년도 한국로봇융합연구원 3차 정기채용 공고

「산업기술혁신촉진법」에 의해 설립된 산업통상부 산하 한국로봇융합연구원에서는 로봇산업의 미래를 힘차게 열어갈 역량 있는 우수한 인재를 모집합니다.

2025년 11월 11일  
한국로봇융합연구원장

### 1. 채용분야

#### 가. 정규직(연구)

채용 분야		응시 자격	근무지
분야명	업무분야 및 요건		
정책기획	[업무분야] - 정부·지자체 대상 로봇분야 정책 개발 및 사업 유치 대응 - R&D전략 방향 수립 및 조사/분석 보고서 작성 등  [필수사항] - R&D 기관 정책 및 전략, 연구기획 등 업무경력 2년 이상	석사 이상	포항
연구기획	[업무분야] - 최신 기술 동향 및 수준 분석(주요 선도기관 특허 기술가치 및 국내외 표준동향 상세 분석 등) - 연구과제 기술 컨셉 기획(특허·표준기반 기술 인사이트 도출, 표준의제 발굴 등)  [필수사항] - AI 및 로봇틱스분야 R&D기획 경력 2년 이상	석사 이상	서울
로봇제어 (포항)	[업무분야] - 보행 로봇 제어 프레임워크 설계 - 동역학 및 강화학습 기법을 통한 로봇 제어 - ROS 기반 로봇 프로그래밍 및 Issacgym 기반 로봇 학습 프로그래밍  [우대사항] - 보행로봇 및 매니퓰레이터 로봇 관련 연구과제 수행 유경험자 - 원격 제어, SW 개발 등 기타 유관 기술 개발 유경험자	석사 이상	포항
기계설계	[업무분야] - 로봇 그리퍼 설계, 로봇 매니퓰레이터 설계 - 시뮬레이션, 해석을 통한 설계 최적화 - 4족 보행 로봇 기구부 및 관련 부품 설계 - 로봇 제작 관리 및 시스템 통합  [우대사항] - INVENTOR, SOLIDWORKS, ANSYS 활용우수자 - ROS, 파이썬, C/C++ 활용우수자	박사	포항

채용 분야		응시 자격	근무지
분야명	업무분야 및 요건		
로봇SW	<p>[업무분야]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 비정형 환경에서 AI기반 실시간 객체 인식 및 파지 기술</li> <li>- AI 및 비전 기반 로봇 매니플레이션</li> <li>- 물체 및 환경 인식을 통한 로봇 작업 운용 SW 개발</li> </ul> <p>[우대사항]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- ROS2, Python, Pytorch, Keras 활용우수자</li> <li>- 로봇 시뮬레이션(Gazebo/Isaac Sim 등) 및 실제 로봇 연동 유경험자</li> <li>- OpenCV, 3D Point Cloud 처리, Semantic Segmentation 기술 유경험자</li> </ul>	박사	포항
AI 로봇지능	<p>[업무분야]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 강화학습, 모방학습 등의 인공지능 기반 로봇 훈련 및 제어 알고리즘 개발</li> <li>- MW 기반 로봇 플랫폼 적용 및 학습 시뮬레이션 구현</li> <li>- 멀티, 군집 로봇 관련 지능 알고리즘 개발</li> </ul> <p>[필수사항]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 석사학위자의 경우 최소 5년 이상의 경력자</li> </ul>	석사 이상	포항, 서울
전기/전자	<p>[업무분야]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 디지털/아날로그 회로 설계, 전장부 설계</li> <li>- 시스템 통합, 펌웨어 작성</li> <li>- 특허/논문을 포함한 출판 활동 및 연구기획 등 기관의 각종 연구사업 수행</li> </ul> <p>[필수사항]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 석사학위자의 경우 최소 5년 이상의 경력자</li> </ul>	석사 이상	포항
로봇 인공지능	<p>[업무분야]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 생성형 AI, 강화학습 등을 활용한 로봇 지능 기술 개발</li> <li>- 로봇 파운데이션 모델 개발</li> <li>- 보행, 주행, 조작, 상호작용 등 로봇 지능을 위한 인공지능 기술 개발</li> </ul>	박사	포항
인간로봇상호 작용	<p>[업무분야]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 사용자실험, 행동관찰 방법 등을 통한 인간 행동 모델링</li> <li>- 통계 및 머신러닝 기반 데이터 분석</li> <li>- 인간행동 모델링 기반 로봇 상호작용 프로토타입 개발</li> </ul> <p>[우대사항]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- HRI연구 관련 SCIE급 논문 게재 실적 보유</li> </ul>	석사	부산

※ 정규직 최종합격자는 1년간 수습평가를 거쳐 합격 시 정식 임용

## 나. 정규직(행정)

채용 분야		응시 자격	근무지
분야명	업무분야 및 요건		
재무회계 및 세무	<p>[업무분야]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 연구원 수입 및 집행관리, 재무 관리 및 전략 수립</li> <li>- 예산결산 및 회계결산 수행, 감사보고서 공시</li> <li>- 인건비 관리 및 4대보험(급여지급, 기준단가산정), 원천세 신고 및 납부</li> </ul> <p>[우대사항]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 연구소 또는 비영리법인 관련 업무 경력자</li> <li>- 회계업무 8년이상 경력자</li> </ul>	학사 이상	포항
노무관리	<p>[업무분야]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 노무관리(노무 이슈 대응, 단체교섭 등 노동조합 유관 업무 및 노사관계 발전 전략 수립, 노동관계법령에 기초한 제도 및 규정 개선 등)</li> <li>- 조직 진단 및 조직 문화 활성화, 직원 만족도 제고 방안 기획 / 시행</li> <li>- HR프로그램 및 인사 업무 체계/시스템 고도화 추진</li> </ul> <p>[필수사항]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 인사 및 노무 관련 업무 최소 8년 이상 경력자</li> </ul>	학사 이상	포항
전산관리	<p>[업무분야]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 연구원 전산/정보/보안관리 업무 총괄</li> <li>- 그룹웨어 및 업무시스템, 보안 시스템 구축 및 고도화</li> <li>- HW 및 SW 등 시스템 운영 관리</li> <li>- 네트워크 및 IP관리</li> </ul> <p>[필수사항]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 전산 관련 업무 최소 10년 이상 경력자</li> </ul> <p>[우대사항]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 공공기관 및 기업 전산 관리 업무 경력자</li> <li>- 그룹웨어 구축 및 프로젝트 추진 등 관리자급 직무 수행 경험자 우대</li> </ul>	학사 이상	포항

※ 정규직 최종합격자는 1년간 수습평가를 거쳐 합격 시 정식 임용

## 다. 위촉계약직

채용 분야		응시 자격	근무지
분야명	업무분야 및 요건		
정책기획	[업무분야] - 정부·지자체 대상 로봇분야 정책 개발 및 사업 유치 대응 - R&D전략 방향 수립 및 조사/분석 보고서 작성 등	석사 이상	포항
연구성과분석	[업무분야] - 연구성과분석(연구과제 정량적·정성적 기술수준 분석 등) - 연구성과관리(연구계획서 및 연차보고서 관리 등) [필수사항] - R&D사업 수행 또는 관리 최소 경력 3년 이상 경력자 [우대사항] - AI 및 로봇틱스 전공자	학사 이상	포항
로봇 관련 장비운영 및 기술지원	[업무분야] - 로봇 엔드이펙터 및 생활지원용 로봇 부품 관련 신규 장비 구축 및 운영 - 로봇 엔드이펙터 및 생활지원용 로봇 제품/부품의 신규 시험수요 발굴 및 시험 수행 [우대사항] - 로봇산업분야 및 장비활용 기술지원 수행 가능지 및 유경험자 - 로봇 시험을 위한 장비 및 SW 개발 경험자 - KOLAS 법적 교육 이수자	학사 이상	부산
로봇제어 시스템	[업무분야] - 로봇 제어 기술 개발 (모바일 로봇, 다관절 로봇 등) - Window/Linux 기반 소프트웨어 개발 (C++, C#, Python 등) - 로봇 시스템 통합 제어 기술 개발 (로봇 및 센서, 비전, 기구장치 등) [우대사항] - LLM, 머신비전 등 AI 오픈 소스 활용 유경험자 - C++, C#, 파이썬 활용우수자 - 로봇/기계 플랫폼 제어를 위한 소프트웨어 개발 유경험자	학사 이상	부산
로봇SW	[업무분야] - 딥러닝 기반 객체 탐지 및 영상처리 기술개발 - 센서 융합 기반 로봇 자율지능 기술 개발 - 딥러닝 기반 로봇 지능 아키텍처 통합 및 응용 기술 개발 [우대사항] - 딥러닝 기반 결함 탐지 AI모델 개발 및 최적화 수행 유경험자 - 센서(LiDAR/Camera/Depth Camera, Laser) 활용 및 융합 기술 개발 유경험자 - GUI 기반 실시간 데이터 수집·처리·시각화 기술 개발 유경험자 - 다중 센서 융합 알고리즘 개발 및 최적화 유경험자	석사 이상	포항

채용 분야		응시 자격	근무지
분야명	업무분야 및 요건		
기계설계	<p>[업무분야]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 로봇 플랫폼 설계 및 해석</li> <li>- 로봇/드론/공중매니퓰레이터 등 로봇 플랫폼 설계 제어</li> <li>- ROS 기반 로봇 프로그래밍</li> </ul> <p>[우대사항]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 드론 및 공중 매니퓰레이션 로봇 관련 연구과제 수행 유경험자</li> <li>- 회로설계, SW 개발 등 기타 유관 기술 개발 유경험자</li> <li>- 로봇 플랫폼 개발 실무 유경험자</li> </ul>	석사 이상	포항
로봇시스템	<p>[업무분야]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 로봇 플랫폼 제작/조립 관리 및 시스템 개발</li> <li>- 로봇 임무시나리오 수립 및 현장 실증</li> </ul> <p>[우대사항]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 재난 안전 로봇 관련 연구과제 참여·수행 유경험자</li> <li>- 냉각, 내열, 방수 방진 등 기술 개발 유경험자</li> <li>- 연구 과제 수행을 위한 로봇 플랫폼 개발 실무 유경험자</li> </ul>	석사 이상	포항
로봇제어	<p>[업무분야]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 딥러닝 기반 힘 제어, 로봇 조작 프레임워크 설계</li> <li>- 동역학 및 강화학습 기법을 통한 로봇 제어</li> <li>- ROS 기반 로봇 프로그래밍 및 Issacgym 기반 로봇 학습 프로그래밍</li> </ul> <p>[우대사항]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 보행로봇 및 매니퓰레이터 로봇 관련 연구과제 수행 유경험자</li> <li>- 원격 제어, SW 개발 등 기타 유관 기술 개발 유경험자</li> <li>- 로봇 플랫폼 개발 실무 유경험자</li> </ul>	석사 이상	포항
AI 로봇지능	<p>[업무분야]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 강화학습, 모방학습 등의 인공지능 기반 로봇 훈련 및 제어 알고리즘 개발</li> <li>- MW 기반 로봇 플랫폼 적용 및 학습 시뮬레이션 구현</li> <li>- 멀티, 군집 로봇 관련 지능 알고리즘 개발</li> </ul> <p>[우대사항]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 인공지능 관련 과제 수행 유경험자</li> </ul>	석사 이상	포항, 서울

채용 분야		응시 자격	근무지
분야명	업무분야 및 요건		
<b>로봇 범용 작업지능 개발 및 적용</b>	<p>[업무분야]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 인간, 로봇 작업 동작 데이터 생성/증강 기술 개발</li> <li>- VLA(Vision-Language-Action model) 작업 동작 추론부 (System1) 연구개발</li> <li>- VLA few-shot fine-tuning 및 작업 현장 적용</li> </ul> <p>[우대사항]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 생성모델 기반 인간/로봇 작업 추론/증강 기술 개발 유경험자</li> <li>- 생성모델 few-shot fine-tuning 유경험자</li> <li>- ROS 기반 시뮬레이션/실제 환경 로봇 구동 유경험자</li> </ul>	석사 이상	서울
<b>로봇 자율주행</b>	<p>[업무분야]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 자율주행 제어 및 경로 계획 기술 개발</li> <li>- 주행 환경 인지 및 객체 인식 기술 개발</li> <li>- 강화학습 기반 자율주행 기술 개발</li> </ul> <p>[우대사항]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 자율주행 대회 참가 유경험자</li> </ul>	학사 이상	포항
<b>시각 인공지능</b>	<p>[업무분야]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 객체탐지, 상황분석 등 딥러닝 모델 개발 및 최적화</li> <li>- 생성형 인공지능을 이용한 예측, 추론, 의사결정 기술 개발</li> <li>- 현장 적용을 통한 기술 검증</li> </ul> <p>[우대사항]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 로봇 AI 개발 및 생성형 AI 활용 유경험자</li> <li>- 인공지능 관련 연구 실적 보유자</li> </ul>	석사 이상	포항
<b>로봇공정 인력양성</b>	<p>[업무분야]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 로봇을 활용한 공정 설계, 분석 및 교육</li> <li>- 공정 자동화 시스템 통합(SI) 기술 교육</li> </ul> <p>[필수사항]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 로봇, 기계, 메카트로닉스 등 로봇관련 학위 보유자</li> </ul> <p>[우대사항]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 로봇활용 공정 기술, 시스템통합(SI) 관련분야 3년 이상 경력자</li> <li>- 제조용 로봇 공정 개발 및 기술지원/교육 업무 수행 유경험자</li> </ul>	학사 이상	구미
<b>초중고 창의인재 인력양성</b>	<p>[업무분야]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 초중고 창의인재 인력양성 사업 기획·운영</li> <li>- 인력양성 사업관리 및 교육운영 (교육생관리, 사업관리, 성과분석 등)</li> <li>- 교육기관·유관기관 연계한 초중고 대상 위탁교육 사업 운영</li> </ul> <p>[우대사항]</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- 국가과제 연구사업 수행 유경험자</li> <li>- 인력양성 사업 수행 유경험자</li> </ul>	학사 이상	포항

## 라. 별정계약직

채용 분야		응시 자격	인원	근무지
분야명	업무분야 및 요건			
연구행정	- 연구부서의 행정 업무 지원 - 연구사업 협약, 사업비 집행관리 등 사업수행 지원 [우대사항] - 연구행정 업무 유경험자	학사 이상	0명	서울

## 2. 응시자격

- 각 분야별 학위요건은 2026. 2. 이전 학위취득 예정자도 포함함
- 국가공무원법 제33조 및 기타 연구원 인사규정에 결격사유가 없는 자

### <국가공무원법 제33조>

1. 피성년후견인
2. 파산선고를 받고 복권되지 아니한 자
3. 금고 이상의 실형을 선고받고 그 집행이 끝나거나(집행이 끝난 것으로 보는 경우를 포함한다) 집행이 면제된 날부터 5년이 지나지 아니한 자
4. 금고 이상의 형의 집행유예를 선고받고 그 유예기간이 끝난 날부터 2년이 지나지 아니한 자
5. 금고 이상의 형의 선고유예를 받은 경우에 그 선고유예 기간 중에 있는 자
6. 법원의 판결 또는 다른 법률에 따라 자격이 상실되거나 정지된 자
- 6의2. 공무원으로 재직기간 중 직무와 관련하여 「형법」 제355조 및 제356조에 규정된 죄를 범한 자로서 300만원 이상의 벌금형을 선고받고 그 형이 확정된 후 2년이 지나지 아니한 자
- 6의3. 다음 각 목의 어느 하나에 해당하는 죄를 범한 사람으로서 100만원 이상의 벌금형을 선고받고 그 형이 확정된 후 3년이 지나지 아니한 사람
  - 가. 「성폭력범죄의 처벌 등에 관한 특례법」 제2조에 따른 성폭력범죄
  - 나. 「정보통신망 이용촉진 및 정보보호 등에 관한 법률」 제74조제1항제2호 및 제3호에 규정된 죄
  - 다. 「스토킹범죄의 처벌 등에 관한 법률」 제2조제2호에 따른 스톱킹범죄
- 6의4. 미성년자에 대하여 「성폭력범죄의 처벌 등에 관한 특례법」 제2조에 따른 성폭력범죄 또는 「아동·청소년의 성보호에 관한 법률」 제2조제2호에 따른 아동·청소년대상 성범죄를 범한 사람으로서 다음 각 목의 어느 하나에 해당하는 날부터 20년이 지나지 아니한 사람
  - 가. 금고 이상의 실형을 선고받고 그 집행이 끝나거나(집행이 끝난 것으로 보는 경우를 포함한다) 집행이 면제된 날
  - 나. 금고 이상의 형의 집행유예를 선고받고 그 집행유예가 확정된 날
  - 다. 벌금 이하의 형을 선고받고 그 형이 확정된 날
  - 라. 치료감호를 선고받고 그 집행이 끝나거나 집행이 면제된 날
  - 마. 징계로 파면처분을 또는 해임처분을 받은 날
7. 징계로 파면처분을 받은 때부터 5년이 지나지 아니한 자
8. 징계로 해임처분을 받은 때부터 3년이 지나지 아니한 자

### <한국로봇융합연구원 인사규정 제12조>

1. 국가공무원법 제33조 각 호의 1에 해당될 때
2. 병역법에 의한 병역기피자 또는 기피 중인 자
3. 신체검사 결과 불합격으로 판정된 자
4. 부정한 방법으로 채용된 사실이 적발되어 채용이 취소된 자

### 3. 근무처우

- 기본연봉은 학위 및 경력 등을 반영하여 산정하며, 기본연봉 이외에 각종수당 및 인센티브 별도 지급
- 선택적 복지제도에 따른 개인별 복지카드 지급 (1년기준 150만원)
- 경조사 지원, 임직원 기념일 서비스, 사내 동호회 등 운영
- 4대 보험 포함, 단체상해보험 별도 가입
- 유연근로제(재량근로, 근무시간선택형 등) 운영
- 계약직의 계약기간은 1년 단위로 하며, 별정계약직의 근무기간은 최대 2년이며, 위촉계약직은 수행 사업의 연속 및 갱신 평가를 통해 계속적으로 근무 가능

### 4. 전형절차 및 일정

- '25. 11. 11.(화) ~ 11. 24.(월) : 서류접수(마감일 24:00까지)
- '25. 11. 25.(화) ~ 11. 27.(목) : 채용분야별 응시자격 및 제출서류 진위 확인
- '25. 11. 28.(금) ~ 12. 3.(수) : 서류전형 시행(12. 5.(금) 서류전형 합격자 발표 예정)
- '25. 12. 6.(토) ~ 12. 8.(월) : 인적성전형(On-Line) 시행(서류전형 합격자)  
\* 면접전형 시 인적성 검사결과 참고로 활용되며, 해당기간 온라인으로 접속하여 실시
- '25. 12. 10.(수) ~ 12. 12.(금) : 직무 및 인성면접전형 진행 예정  
\* 채용진행 상황에 따라 화상면접 실시할 수 있음 (추후 통보)
- '25. 12. 15.(월) : 최종합격자 발표  
\* 연구원 내부일정에 의하여 각 전형일정이 변경될 수 있으며, 변경 시 사전안내 함

### 5. 접수기간 및 제출방법

- 접수기간 : '25. 11. 11.(화) ~ 11. 24.(월) \* 접수마감일 24시 이후 사이트 입력불가
- 제출방법 : 채용시스템 접수(<https://kiro.recruiter.co.kr/>)  
\* 첨부서류는 가급적 PDF파일로 제출바람  
\* 서류접수 시, 제출서류가 미비하거나 파일에 오류가 있을 경우 접수하지 않음

## 6. 제출서류 (해당서류 시스템 제출)

구분	제출서류
공통서류	① 응시원서【시스템 작성】 ② 대학 및 대학원 졸업/성적증명서 각 1부 ③ 재직 및 경력증명서(해당자) 원본 각 1부 ☞ 구체적 담당업무, 발급담당자 연락처, 회사 주소 기재 必 ④ 직업훈련 교육과정 이수 및 수료증 등 증명서류 각 1부 ⑤ 자격증 및 외국어 능력시험성적(원서접수마감일 기준 2년 이내) 사본(해당자) 각 1부
정규직 (연구), 위촉 계약직	① <b>해당분야 포트폴리오 1부</b> - 채용분야 관련 실적 및 업무수행 계획을 작성하여 PPT 또는 PDF 파일로 제출(자유서식) <b>(정규직, 박사 후 연구원은 기술면접 시 10분간 발표평가 진행 * 위촉계약직 별도발표 없음)</b> ② 원서접수일자 기준 연구실적 목록(논문, 특허, 프로젝트) ③ 원서접수일자 기준 연구실적 해당 증빙자료 각 1부 - 논문은 논문지나 학술대회명이 표기된 출판본의 초록이 포함된 첫 장 제출 - 학위 논문은 증빙자료는 '표지 및 심사위원 날인 페이지, 초록' 만 제출 - 참여프로젝트의 경우 프로젝트내용, 참여분야 및 성과요약 제출(각 1페이지) ☞ <b>증빙자료가 없는 연구실적은 접수에서 제외함</b> ☞ 제출서류의 원본 진위여부 추후 확인 예정
정규직 (행정)	① <b>해당분야 직무 기술 및 업무수행 계획서 1부</b> - 채용분야 경력(경험)사항 기술 및 업무수행 계획서를 작성하여 PDF 파일로 제출 (자유서식으로 A4 2매 이내)

## 7. 기타사항

- 채용분야별 해당 지역 근무 가능자 지원 요망
- 급여 및 복리후생은 우리 연구원 내규에 의함
- 전형결과 해당분야에 적격자가 없을 경우 최종합격자가 없을 수 있음
- 전형별 결과는 이메일 또는 문자 통보하며, 합격자에 한해 세부일정 개별 통지
- 제출서류를 허위로 작성하였을 경우 및 신체검사/신원조사 등 채용 결격 사유가 발생한 경우 합격을 취소함
- 기타 문의 사항은 인재경영팀(☎054-240-2584)으로 문의 바람